

**CORSO DI DOTTORATO DI RICERCA IN MATERIALI, MECCATRONICA E INGEGNERIA DEI SISTEMI – Ciclo 40  
CONCORSO DI AMMISSIONE, secondo bando**
**GRADUATORIA FINALE**
**Posti disponibili: 14**
**Borse di studio: 12 a tematica vincolata**
**Posti senza borsa: 2**

Risultando non assegnate le borse a tematica vincolata A, G, H, I, K e L. I, i posti disponibili sono diminuiti di 6 unità diventando pertanto **8 posti, di cui 6 con borsa di studio a tematica vincolata.**

n.	ID	TITOLI /50	PROVA ORALE /50	PUNTEGGIO COMPLESSIVO /100	IDONEITÀ BORSE VINCOLATE	ESITO	CON RISERVA
1.	743994	46	45	91		Ammesso/a senza borsa	
2.	744167	43	46	89	B	Ammesso/a con borsa B	
3.	744774	42	46	88	C	Ammesso/a con borsa C	
4.	743126	41	45	86	F	Ammesso/a con borsa F	X
5.	745064	42	44	86	D	Ammesso/a con borsa D	
6.	750716	40	45	85	E	Ammesso/a con borsa E	
7.	750750	32	38	70	J	Ammesso/a con borsa J	
8.	750680	38	38	76	B	Idoneo/a non ammesso/a	
9.	743777	35	40	75	F	Idoneo/a non ammesso/a	
10.	748965	36	38	74	C	Idoneo/a non ammesso/a	
11.	746442	39	33	72	B	Idoneo/a non ammesso/a	
12.	750739	34	36	70	C	Idoneo/a non ammesso/a	
13.	747400	38	28	66		Non idoneo/a	
14.	750621	34	28	62		Non idoneo/a	
15.	746483	33	28	61		Non idoneo/a	
16.	747780	33	27	60		Non idoneo/a	
17.	750570	34	26	60		Non idoneo/a	



n.	ID	TITOLI /50	PROVA ORALE /50	PUNTEGGIO COMPLESSIVO /100	IDONEITÀ BORSE VINCOLATE	ESITO	CON RISERVA
18.	746721	31	27	58		Non idoneo/a	
19.	748179	32	26	58		Non idoneo/a	
20.	750630	31	27	58		Non idoneo/a	
21.	750721	31	27	58		Non idoneo/a	
22.	750637	32	25	57		Non idoneo/a	
23.	747894	34	-	-		Non idoneo/a	
24.	748005	34	-	-		Non idoneo/a	
25.	747898	29	-	-		Non idoneo/a	
26.	748923	29	-	-		Non idoneo/a	
27.	747924	28	-	-		Non idoneo/a	
28.	750704	28	-	-		Non idoneo/a	
29.	750740	27	-	-		Non idoneo/a	
30.	743123	-	-	-		Non idoneo/a	
31.	744732	-	-	-		Non idoneo/a	
32.	744743	-	-	-		Non idoneo/a	
33.	748162	-	-	-		Non idoneo/a	
34.	750489	-	-	-		Non idoneo/a	

I vincitori e le vincitrici che nella graduatoria sono indicati/e come “ammessi con riserva” dovranno conseguire il titolo di studio entro il 31 ottobre 2024 e far pervenire alla Divisione Supporto Corsi di Dottorato e Alta Formazione – Polo Collina ([phd.office-st@unitn.it](mailto:phd.office-st@unitn.it)) entro l'8 novembre 2024, a pena di esclusione, il certificato (o autocertificazione per i soli titoli conseguiti in Italia) di conseguimento del titolo.

#### Immatricolazione al Corso di Dottorato

I/Le candidati/e vincitori/trici dovranno confermare l'accettazione del posto:

- entro 8 giorni a decorrere dal giorno successivo a quello di pubblicazione della graduatoria finale alla pagina web del concorso se vincitori/trici di un posto coperto da borsa di studio;
- entro 14 giorni a decorrere dal giorno successivo a quello di pubblicazione della graduatoria finale alla pagina web del concorso se vincitori/trici di un posto NON coperto da borsa di studio.

#### Legenda borse a tematica vincolata:

A - Continual Imitation Learning of Robotic Manipulation Skills – UE HE INVERSE, G.A. n. 101136067, CUP E63C23001600006

B - Active Sensing Algorithms for Collaborative Robots – Progetto UE HE MAGICIAN, G.A. n. 101120731, CUP E63C23000730006

C - Analyze, understand and imitate the style and skills of professional and racing drivers to design an autonomous system that drives at the limit like a human – Centro Ricerche Fiat, CUP B81B19001480008



D - RESilient hybrid microgrids enabled by COordinated Power Electronic hubs for the GREEN Revolution (RESCOPE4GREEN), Progetto PNRR MUR PRIN 2022, Prot. n. P2022W4HFX, CUP E53D23014790001

E - Digital twins for hybrid power systems: development and experimental validation – IPCEI Batterie 2, CUP B62C22000010001

F - Development of SiC 3D radiation detectors

G - Chipless RFID sensors for environmental monitoring and detection

H - Advancing Open-Source Robotics for Cost-Effective Agricultural Digital Twins

I - Development of autonomous and cooperative driving and operation technologies for Off-Highway machines

J - Battery-free Electronic Sensors with tiny machines learning on flexible substrates

K – Smart materials integrating embedded optical fiber sensors

L – Modeling and control of the manufacturing chain of functional technologies: from material functionalization to 3D printing

*Per il Rettore  
Il Responsabile della  
Direzione Didattica e Servizi agli Studenti  
Dott. Paolo Zanei*

Questo documento, se trasmesso in forma cartacea, costituisce copia dell'originale informatico firmato digitalmente predisposto e conservato presso questa Amministrazione in conformità alle regole tecniche (artt. 3 bis e 71 D.Lgs. 82/05). La firma autografa è sostituita dall'indicazione a stampa del nominativo del responsabile (art. 3 D. Lgs. 39/1993)